Государственное бюджетное общеобразовательное учреждение лицей №378, Кировского района Санкт-Петербурга

Отделение дополнительного образования детей «РИТМ»

ПРИНЯТА

Педагогическим советом ГБОУ лицей №378 Решение от 29.08.2025 Протокол №11

УТВЕРЖДЕНА

Приказом № 423 от 01.09. 2025 Директор ГБОУ лицей №378 Кировского района Санкт-Петербурга С.Ю. Ковалюк

ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ОБЩЕРАЗВИВАЮЩАЯ ПРОГРАММА

«РобоТор»

Срок реализации: 2 года Возраст обучающихся: 11- 14 лет

Разработчик программы: Живилов Геннадий Витальевич, педагог дополнительного образования

СТРУКТУРНЫЕ КОМПОНЕНТЫ ПРОГРАММЫ

ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА	2
Основные характеристики программы	2
Организационно-педагогические условия реализации программы	3
УЧЕБНЫЙ ПЛАН	4
КАЛЕНДАРНЫЙ УЧЕБНЫЙ ГРАФИК	5
РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ПЕРВОГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ	6
Особенности организации образовательного процесса	6
Задачи	6
Содержание	6
Планируемые результаты обучения	6
Календарно-тематическое планирование	8
РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ВТОРОГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ	11
Особенности организации образовательного процесса	11
Задачи	11
Содержание	11
Планируемые результаты обучения	11
Календарно-тематическое планирование	13
МЕТОДИЧЕСКИЕ И ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ	17
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ	18
ПРИЛОЖЕНИЯ	
Приложение № 1	19
Приложение № 2	20
Приложение № 3	21
Приложение № 4	22
Приложение № 5	23
	Основные характеристики программы Организационно-педагогические условия реализации программы УЧЕБНЫЙ ПЛАН КАЛЕНДАРНЫЙ УЧЕБНЫЙ ГРАФИК РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ПЕРВОГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ Особенности организации образовательного процесса Задачи Содержание Планируемые результаты обучения Календарно-тематическое планирование РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ВТОРОГО ГОДА ОБУЧЕНИЯ Особенности организации образовательного процесса Задачи Содержание Планируемые результаты обучения Календарно-тематическое планирование МЕТОДИЧЕСКИЕ И ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ ПРИЛОЖЕНИЯ Приложение № 1 Приложение № 2 Приложение № 2 Приложение № 2

1. ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

1.1. Направленность дополнительной общеразвивающей программы.

Программа имеет техническую направленность. Программа способствует развитию инженерного мышления, формированию технологической грамотности и современных компетенций обучающихся в области технического творчества.

1.2 Адресат программы

В объединение принимаются девочки и мальчики в возрасте 11-14 лет. Наличие базовых знаний и специальных способностей по предмету не обязательно.

1.3. Актуальность программы

Современное общество характеризуется очень быстрыми и глобальными изменениями во всех областях человеческой жизни особенно стремителен прогресс радиоэлектроники, в таких областях, как роботостроение, радиоуправление, компьютерные технологии, что делает необходимым создание современной общеразвивающей программы по обучению детей в этих областях знаний

Программа служит формированию у обучающихся целостного представления о мире техники, устройстве конструкций, механизмов и машин, их месте в окружающем мире.

Дополнительная общеразвивающая программа «РобоТор» выстроена на основе следующих нормативных документов:

- 1. Федеральный закон «Об образовании в Российской Федерации» №273-ФЗ от 29.12. 2012 года (с изменениями и дополнениями 2016-2017);
- 2. Порядок организации и осуществления образовательной деятельности к дополнительным образовательным программам (приказ Министерства Просвещения РФ от 09.11.2018 №196)
- 3. Концепция развития дополнительного образования детей (утверждена распоряжением Правительства РФ от 04.09.2014 № 1726-р)
- 4. Санитарно-эпидемиологические правила и нормативы СанПиН 2.4.4 «Санитарно-эпидемиологические требования к устройству, содержанию и организации режима работы образовательных организаций дополнительного образования детей».
- 5. Положение о дополнительных общеразвивающих программах ГБОУ лицея №378.

1.4. Уровень освоения программы - общекультурный

1.5. Объем и срок реализации программы 2 года, 288 часов, в год 144 часа.

1.6. Цель и задачи программы.

Цель: мотивация обучающихся на изучение физики, математики, информатики, выбор инженерных специальностей.

Задачи программы:

Обучающиеся задачи:

- обучить правилам сбора базовых робототехнических конструкций;
- обучить работе с различными материалами, плато и базовыми датчиками используемыми в робототехнике;
- обучить работать в направлении программирования робототехнических конструкций

Развивающие задачи:

- развивать внимание, точность, образное мышление;
- способствовать самоопределению обучающихся в условиях личностного и коллективного творческого процессов;
- создать оптимальные условия для успешной социальной адаптации личности в коллективе.

Воспитательные задачи:

- развивать коммуникативные умения и навыки;
- воспитывать навыки самоорганизации;
- развивать мотивацию к трудовой деятельности.

1.7. Планируемые результаты освоения программы

Личностные результаты:

- разовьют стремление к получению качественного законченного результата, личностную оценку занятий техническим творчеством;
- расширят кругозор;

 приобретут знания, которые смогут применять на уроках физики, информатики, математики

Предметные результаты:

- разовьют познавательную деятельность;
- разовьют инженерное мышление, навыки конструирования, программирования;
- приобретут знания, умения, навыки и компетенций по робототехнике.

Метапредметные результаты:

регулятивные:

- научатся прогнозировать, планировать, определять последовательность действий в связи с поставленной задачей;
- научатся контролировать, корректировать и оценить свои действия в зависимости от поставленной задачи или сложившийся ситуации;
- разовьются способности к волевому усилию (саморегуляции).

коммуникативные:

- смогут сотрудничать с педагогом и с обучающимися в коллективе при решении различных задач;
- научатся контролировать и корректировать действие партнера (партнеров).

познавательные:

- будут делиться полученной информацией вне занятий
- 1.8. Язык реализации. Образовательная деятельность осуществляется на русском языке.
- 1.9. Форма обучения. Программа реализуется в очной форме обучения.

1.10. Условия набора и формирования групп.

Программу реализует педагог дополнительного образования, соответствующий необходимым квалификационным характеристикам по должности «педагог дополнительного образования»

В объединение принимаются все желающие, без предварительного отбора.

Набор на 1 год обучения производится по заявлениям родителей всех желающих обучающихся. На 2 год обучения происходит согласно приказу по учреждению на основании заключения педагога и желанию учащихся. В течение года возможен дополнительный набор на свободные места по результатам собеседования.

1.11. Формы организации и проведения занятий.

Форма организации учебного процесса – занятие.

Формы организации занятий. По программе проводятся занятия всем составом группы, при необходимости (участие в конкурсах, проектах) могут проводиться по малым группам и индивидуально.

Формы проведения занятий: обучающее, самостоятельная работа, зачётная работа, творческая мастерская.

Формы организации деятельности детей на занятии:

- -фронтальная: работа педагога со всеми обучающимися одновременно (беседа, показ, объяснение и т.п.)
- -групповая: организация работы (совместные действия, общение, взаимопомощь) в командах для выполнения определенных задач;
- -индивидуальная: организуется для работы с отдельными обучающими: особоодаренные или наоборот с обучающимися требующие особого подхода (коррекция знаний и умений)

1.12. Материально-техническое оснащение:

- кабинет, соответствующий СГН;
- стол, стулья (на каждого обучающегося);
- компьютер с выходом в Интернет 15 шт.;
- мультимедийный проектор -1 шт.;
- интерактивная доска -1 шт.;
- комплект робототехнический Роботрек Стажер А 15 шт.
- комплект робототехнический Роботрек базовый 15 шт.

22. УЧЕБНЫЙ ПЛАН

2024 / 2025 года обучения Дополнительная общеразвивающая программа «РобоТор»

2.1. Учебный план первого года обучения

No	Название раздела,	Количество часов Формы ког		Количество часов	
745	темы	Всего	Теория	Практика	аттестации
1	Вводное занятие	2	2	-	Наблюдение
2	Создание робототехнических моделей	120	24	96	Наблюдение. Тест. Анализ результатов.
3	Проект	20	4	16	Наблюдение. Тест. Анализ результатов.
4	Итоговое занятие	2		2	Наблюдение
	Всего часов	144	30	114	-

2.2. Учебный план второго года обучения

N₂	Название раздела,	K	Соличество	Форму у момеро да	
745	темы	Всего	Теория	Практика	Формы контроля
1	Вводное занятие	2	2	-	Наблюдение
2	Создание робототехнических моделей	90	20	70	Наблюдение, тест, анализ результатов
3	Программирование	30	6	24	Наблюдение. Тест. Анализ результатов
4	Проект	20	4	16	Наблюдение. Тест. Анализ результатов.
5	Итоговое занятие	2		2	Наблюдение
	Всего часов	144	32	112	-

УТВЕРЖДЕН		
Приказом №	от	202 г.
Директор ГБО	У лицей	№378
	С.Ю	. Ковалюк
« <u></u> »		202 г.

3. КАЛЕНДАРНЫЙ УЧЕБНЫЙ ГРАФИК РЕАЛИЗАЦИИ дополнительной общеразвивающей программы «РОБОТОР» на 2024 / 2025 учебный год

Год обучения	Дата начала обучения по программе	Дата окончания обучения по программе	Всего учебных недель	Количество учебных часов	Режим занятий
1 год обучения	01.09	31.05	36	144	2 раза в неделю по 2 часа
2 год обучения	01.09	31.05	36	144	2 раза в неделю по 2 часа

4. РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

к дополнительной общеразвивающей программе «РОБОТОР»»

1 год обучения

4.1. Особенности организации образовательного процесса 1-го года обучения

Первый год обучения посвящён образовательной робототехнике, предназначенной для формирования базовых знаний и умений в области конструирования и программирования роботов. Данный вид робототехники тесно связан с другими науками (физика, математика, естественные науки и др.) и родами человеческой деятельности (программирование, дизайн, искусство, электроника и др.). Такая насыщенность занятий разноплановыми знаниями учит вариативности, быстрому усвоению знаний и способности мыслить самостоятельно и нестандартно.

Содержание занятий первого года обучения ориентировано на формирование знаний о существующих автоматизированных системах в быту и производстве, разработке проектов на базе конструктора «Роботрек стажёр А». Процесс обучения построен на принципах последовательности, системности и преемственности.

4.2. Цель и задачи первого года обучения.

Задачи:

Обучающие:

- обучить правилам сбора базовых робототехнических конструкций;
- обучить работе с различными материалами, плато и базовыми датчиками используемыми в робототехнике

Развивающие:

- развивать внимание, точность, образное мышление;
- способствовать самоопределению обучающихся в условиях личностного и коллективного творческого процессов;
- создать оптимальные условия для успешной социальной адаптации личности в коллективе.

Воспитательные:

- развивать коммуникативные умения и навыки;
- воспитывать навыки самоорганизации;
- развивать мотивацию к трудовой деятельности.

4.3. Содержание программы 1-го года обучения

1. Вводное занятие

Теория. Правила поведения на занятиях, расписание Инструктаж по технике безопасности. *Практика*. Знакомство обучающихся с робототехническим конструктором «Роботрек Стажер А».

2. Создание робототехнических моделей

Теория. Правила создания робототехнических моделей. Подбор материалов, датчиков. *Практика*. Создание различных робототехнических моделей.

3. Проект

Теория. Понятие Подбор темы проекта, материала

Практика. Работа над проектом. Защита проекта.

4. Итоговое занятие

Практика. Награждение лучших обучающихся

4.4 Планируемые результаты освоения программы 1-го года обучения:

Личностные результаты:

- разовьют стремление к получению качественного законченного результата, личностную оценку занятий техническим творчеством;
- расширят кругозор;

- приобретут знания, которые смогут применять на уроках физики, информатики, математики
- и компетенций по робототехнике.

Метапредметные результаты:

регулятивные:

- научатся прогнозировать, планировать, определять последовательность действий в связи с поставленной задачей;
- научатся контролировать, корректировать и оценить свои действия в зависимости от поставленной задачи или сложившийся ситуации;
- разовьются способности к волевому усилию (саморегуляции).

коммуникативные:

- смогут сотрудничать с педагогом и с обучающимися в коллективе при решении различных задач;
- научатся контролировать и корректировать действие партнера (партнеров).

познавательные:

- будут делиться полученной информацией вне занятий

Предметные результаты:

- разовьют познавательную деятельность;
- разовьют инженерное мышление, навыки конструирования; приобретут знания, умения, навыки

УТВЕРЖДЁН	I	
Приказом №	OT	202 г.
Директор ГБО	ОУ лицей	№378
	С.Ю	. Ковалюк
« »		202 г.

КАЛЕНДАРНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН на 20__/20__ учебный год дополнительная общеразвивающая программа «РобоТор»

1 год обучения

№ п/п	Дата	Наименование раздела, темы	Кол-во часов	Форма занятия	Форма контроля
1		Вводное занятие Инструктаж по т.б. Знакомство с конструктором «Роботрек Стажер А» (Черепаха, Скорпион, Краб, Змея)	2	Обучающее	Наблюдение
2		Виды роботов. Вертолёт. Очки. Качели	2	Обучающее	Наблюдение
3		Изучение рычага. Рука инспектора Гаджета	2	Обучающее	Наблюдение
4		Изучение эластичности материалов. Катапульта. Машинка на резиномоторе	2	Обучающее	Наблюдение
5		Основные типы двигателей. Шоу робота-пингвина	2	Обучающее	Наблюдение
6		Изучение зубчатых передач. Мельница	2	Обучающее	Наблюдение
7		Работа с ПДУ. Биплан.	2	Обучающее	Наблюдение
8		Изучение ИК датчика. Вертушка.	2	Обучающее	Наблюдение
9		Следование по линии Паровоз.	2	Обучающее	Наблюдение
10		Изучение конструкции канатных дорог. Канатная дорога.	2	Обучающее	Наблюдение
11		Знакомство с робофутболом. Робот футболист	2	Обучающее	Наблюдение
12		Понижающая и повышающая передачи. Музыкальная шкатулка.	2	Обучающее	Наблюдение
13		Конструирование дрели. Многофункциональное устройство: дрель	2	Обучающее	Наблюдение
14		Человекоподобные роботы. Андроид	2	Обучающее	Наблюдение
15		Изучение режима объезда препятствий. Кроссбот	2	Обучающее	Наблюдение
16		Рычаг. Удочка	2	Обучающее	Наблюдение
17		Знакомство с механизмом «блок» Подъёмный кран	2	Обучающее	Наблюдение
18		Изучение видов оружия Винтовка	2	Обучающее	Наблюдение

19	ИК-датчики. Знакомство с	2	Обучающее	Наблюдение
20	понятием «Бионика». Скорпион	2	05	П.б
20	Электричество. Боевой робот	2	Обучающее	Наблюдение
21	Робофутбол IYRC. Футболист	2	Обучающее	Наблюдение
22	Изучение видов мотоциклов Мотоцикл	2	Обучающее	Наблюдение
23	Изучение насекомых на примере семейства Богомолов. Богомол	2	Обучающее	Наблюдение
24	Ремённая передача Автоматические двери	2	Обучающее	Наблюдение
25	Изучение механизма разводных мостов. Мост	2	Обучающее	Наблюдение
26	Изучение рептилий. Крокодил	2	Обучающее	Наблюдение
27	Повторение механизма блоков	2	Обучающее	Наблюдение
28	Новогодний проект. Тема. Работа над проектом (групповая)	2	Обучающее	Наблюдение
29	Новогодний проект. Работа над	2	Обучающее	Наблюдение
30	проектом (групповая) Новогодний проект. Работа над	2	Обучающее	Наблюдение
31	проектом (групповая) Новогодний проект. Работа над	2	Обучающее	Наблюдение
	проектом (групповая)			
32	Защита проекта	2	Защита проекта	Наблюдение
33	Инструктаж по т.б. Изучение серводвигателя. Маятник	2	Обучающее	Наблюдение
34	Принципы бионики. Определение препятствий. Жук-усач	2	Обучающее	Наблюдение
35	Следование по линии Черепаха	2	Обучающее	Наблюдение
36	Автомобили. Квадробот.	2	Обучающее	Наблюдение
37	Стопоходящий механизм.	2	Обучающее	Наблюдение
38	Электрический ток. Рыцарь	2	Обучающее	Наблюдение
39	Изучение конструкции сегвея	2	Обучающее	Наблюдение
40	Бытовые роботы. Робот-пылесос.	2	Обучающее	Наблюдение
41	Изучение конструкции самосвала. Самосвал	2	Обучающее	Наблюдение
42	Изучение эффекта гироскопа	2	Обучающее	Наблюдение
43	Мототциклы	2	Обучающее	Наблюдение
44	Магнетизм. Квадроцикл	2	Обучающее	Наблюдение
45	Военная техника. Танк	2	Обучающее	Наблюдение
46	Электричество. Колесо обозрения	2	Обучающее	Наблюдение
47	Звук. Погрузчик	2	Обучающее	Наблюдение
48	Метательные машины	2	Обучающее	Наблюдение
49	Самостоятельная разборка и сборка изделия по чертежу	2	Обучающее	Наблюдение
50	Виды силы трения. Полноприводный автомобиль	2	Обучающее	Наблюдение

51	Рулевое управление.	2	Обучающее	Наблюдение
	Гоночный автомобиль			
52	Сила трения. Вредное и полезное действие.	2	Обучающее	Наблюдение
53	Действие силы трения при захвате Робот –щипцы	2	Обучающее	Наблюдение
54	Передаточные механизмы. Робот-дракон	2	Обучающее	Наблюдение
55	Конструирование передач.	2	Обучающее	Наблюдение
56	Роботы для соревнований. Робогольф	2	Обучающее	Наблюдение
57	Конструкция бульдозера	2	Обучающее	Наблюдение
58	Вращательные и поступательные движения. Тяжелый погрузчик	2	Обучающее	Наблюдение
59	Механизмы симуляторов.	2	Обучающее	Наблюдение
60	Боевые волчки. Инерция и маховики Пусковая установка волчков	2	Обучающее	Наблюдение
61	Робот с манипулятором	2	Обучающее	Наблюдение
62	Трансформеры. Огромные боевые человекоподобные роботы (ОБЧР)	2	Обучающее	Наблюдение
63	Современные андроидные роботы	2	Обучающее	Наблюдение
64	Робот-верблюд	2	Обучающее	Наблюдение
65	Боевые роботы	2	Обучающее	Наблюдение
66	Боевые роботы	2	Обучающее	Наблюдение
67	Выбор темы индивидуального проекта. Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
68	Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
69	Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
70	Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
71	Защита индивидуальных проектов	2	Обучающее Защита проекта	Наблюдение
72	Итоговое занятие	2	Открытое занятие	Наблюдение Награждени е
	итого:	144		

5. РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

к дополнительной общеразвивающей программе

«РобоТор»»

2 год обучения

5.1 Особенности организации образовательного процесса 2-го года обучения

Второй год обучения посвящён образовательной робототехнике, предназначенной для формирования базовых знаний и умений в области конструирования и программирования роботов. Её отличительные особенности:

- связь с предметами естественно-научного и социально-гуманитарного циклов;
- умение достигать конкретного результата и понимать смысл обучения;
- прямая возможность развития универсальных приёмов, действий.

Программа реализуется на первом российском робототехническом конструкторе нового поколения «Роботрек». Его применение позволяет реализовать преемственность в обучении, направленном на формирование научно-технического и инженерного мышления учащихся. Уникальность робототехнического комплекса заключается в разработке ресурсных наборов, расширяющих и дополняющих возможности конструктора.

5.2 Задачи второго года обучения

Обучающие:

- обучить правилам сбора сложных робототехнических конструкций;
- продолжить обучение работе с различными материалами, плато и базовыми датчиками используемыми в робототехнике:
- обучить работать в направлении программирования робототехнических конструкций

Развивающие:

- развивать внимание, точность, образное мышление;
- способствовать самоопределению обучающихся в условиях личностного и коллективного творческого процессов;
- создать оптимальные условия для успешной социальной адаптации личности в коллективе.

Воспитательные:

- развивать коммуникативные умения и навыки;
- воспитывать навыки самоорганизации;
- развивать мотивацию к трудовой деятельности.

5.3 Содержание программы 2-го года обучения

1. Вводное занятие

Теория Правила поведения на занятиях, расписание Инструктаж по технике безопасности.

Практика Знакомство обучающихся с робототехническим конструктором «Роботрек базовый».

2. Создание робототехнических моделей

Теория Правила создания робототехнических моделей. Подбор материалов, датчиков. *Практика* Создание различных робототехнических моделей.

3. Программирование

Теория Правила (основы) программирования робототехнических моделей.

Практика Программирование различных робототехнических моделей.

4. Проект

Теория Понятие Подбор темы проекта, материала

Практика Работа над проектом. Защита проекта.

5. Итоговое занятие

Практика Награждение лучших обучающихся

5.4 Планируемые результаты освоения программы 2-го года обучения:

Личностные результаты:

- разовьют стремление к получению качественного законченного результата, личностную оценку занятий техническим творчеством;
- расширят кругозор;
- приобретут знания, которые смогут применять на уроках физики, информатики, математики
- знания, умения, навыки и компетенций по робототехнике.

Метапредметные результаты:

регулятивные:

- научатся прогнозировать, планировать, определять последовательность действий в связи с поставленной задачей;
- научатся контролировать, корректировать и оценить свои действия в зависимости от поставленной задачи или сложившийся ситуации;
- разовьются способности к волевому усилию (саморегуляции).

коммуникативные:

- смогут сотрудничать с педагогом и с обучающимися в коллективе при решении различных задач;
- научатся контролировать и корректировать действие партнера (партнеров).

познавательные:

- будут делиться полученной информацией вне занятий

Предметные результаты:

- разовьют познавательную деятельность;
- разовьют инженерное мышление;
- приобретут навыки конструирования.

от202 г.
лицей №378
_ С.Ю. Ковалюк
202 г.

КАЛЕНДАРНО-ТЕМАТИЧЕСКИЙ ПЛАН на 202 _ / 202 _ учебный год дополнительная общеразвивающая программа «РобоТор» 2 год обучения

п/п часов занятия контроля 1 Вводное занятие Инструктаж по т.б. Знакомство с конструктором «Роботрек базовый». Новое плато, программное обеспеченье, датчик касания Обучающее Наблюдение 2 Понятия «Инерция» и «Момент инерции». Использование большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка 2 Обучающее Наблюдение 3 Червячная передача. Механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. 2 Обучающее Наблюдение 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 2 Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение	No	Дата	Наименование раздела, темы	Кол-во	Форма	Форма
т.б. Знакомство с конструктором «Роботрек базовый». Новое плато, программное обеспеченье, датчик касания 2 Понятия «Инерция» и «Момент инерции». Использование большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка 3 Червячная передача.	п/п	дата	паименование раздела, темы	часов	занятия	контроля
т.б. Знакомство с конструктором «Роботрек базовый». Новое плато, программное обеспеченье, датчик касания 2 Понятия «Инерция» и «Момент инерции». Использование большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка 3 Червячная передача.	1		Вволное занятие Инструктаж по	2	Бесела	Наблюление
«Роботрек базовый». Новое плато, программное обеспеченье, датчик касания Обучающее Наблюдение Наблюдение 2 Понятия «Инерция» и «Момент инерции». Использование большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка 2 Обучающее Наблюдение 3 Червячная передача. Механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. Обучающее Наблюдение 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 2 Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение			<u> </u>			
Касания 2						
2 Понятия «Инерция» и «Момент инерции». Использование большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка 2 Обучающее Наблюдение наблюдение 3 Червячная передача. Механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. 2 Обучающее Наблюдение наблюдение 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 2 Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение			программное обеспеченье, датчик			
инерции». Использование большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка З Червячная передача. Механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 5 Знакомство с условием IF (если) датчик расстояния. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок			касания			
большого колеса в качестве инерционного двигателя. Инерционная машинка 3 Червячная передача.	2			2	Обучающее	Наблюдение
инерционного двигателя. Инерционная машинка 2 Обучающее Наблюдение механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. Обучающее Наблюдение написание программы собранной модели. Манипулятор Обучающее Наблюдение знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок Обучающее Наблюдение б Написание программы собранной модели. Робот-светлячок Обучающее Наблюдение			I =			
3 Червячная передача. 2 Обучающее Наблюдение 3 Червячная передача. 2 Обучающее Наблюдение механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. 2 Обучающее Наблюдение 4 Написание программы собранной датчик расстояния. 2 Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели.Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение			большого колеса в качестве			
3 Червячная передача. 2 Обучающее Наблюдение Механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. Обучающее Наблюдение 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 2 Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение			1 -			
Механический способ захвата и подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 5 Знакомство с условием IF (если) 2 Обучающее Наблюдение Датчик расстояния. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок			_			
подъема Управление с помощью контроллерных кнопок. Манипулятор. 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок	3			2	Обучающее	Наблюдение
контроллерных кнопок. Манипулятор. 4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 6 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок						
Манипулятор. Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение			<u> </u>			
4 Написание программы собранной модели. Манипулятор 2 Обучающее Наблюдение 5 Знакомство с условием IF (если) Датчик расстояния. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение						
модели. Манипулятор 5 Знакомство с условием IF (если) 2 Обучающее Наблюдение Датчик расстояния. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок			* *		0.5	** -
5 Знакомство с условием IF (если) 2 Обучающее Наблюдение Датчик расстояния. Робот-светлячок Обучающее Наблюдение 6 Написание программы собранной модели. Робот-светлячок 2 Обучающее Наблюдение	4			2	Обучающее	Наблюдение
Датчик расстояния. Робот-светлячок 6 Написание программы собранной 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок			• •	2	0.5	** "
Робот-светлячок 6 Написание программы собранной 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок	5		I	2	Обучающее	Наблюдение
6 Написание программы собранной 2 Обучающее Наблюдение модели. Робот-светлячок			' '			
модели.Робот-светлячок				2	0.5	II C
	6		написание программы соораннои	2	Обучающее	Наолюдение
7 Датчик цвета. Запирающие 2 Обучающее Наблюдение	7			2	Обущающее	Наблюдение
механизмы. Шкатулка с секретом.	'			2	Обучающее	Паолюдение
	8			2	Обущающее	Наблюдение
модели. Шкатулка с секретом				<i>_</i>	Ooy idiomee	Паозподение
	9		• •	2	Обучающее	Наблюдение
Гаражный парктроник					обу нающее	Паозподение
	10		1 1	2.	Обучающее	Наблюдение
модели. Гаражный парктроник.			l = = =	_		
	11			2	Обучающее	Наблюдение
Алгоритм работы лифта.			<u> </u>	_		
	12			2	Обучающее	Наблюдение
модели. Лифт			1 1 1			
	13		±	2	Обучающее	Наблюдение
Механические ножницы.						, ,
Лапшерезка						
<u> </u>	14		±	2	Обучающее	Наблюдение
модели. Лапшерезка			1 1 1			
	15			2	Обучающее	Наблюдение
управления, настройка платы на			l =			

	нужный канал. Портальный кран.			
16	Написание программы собранной	2	Обучающее	Наблюдение
	модели. Портальный кран			
17	Цветовой сенсорный дисплей.	2	Обучающее	Наблюдение
	Пинбол			
18	Написание программы собранной	2	Обучающее	Наблюдение
	модели. Пинбол			
19	Работа аналогового микрофона.	2	Обучающее	Наблюдение
	Шумомер.	_		
20	Совместное использование	2	Обучающее	Наблюдение
	ультразвукового и инфракрасных			
	датчиков. Алгоритм слежения за			
21	объектом. Белка		0.5	** 6
21	Датчик освещённости.	2	Обучающее	Наблюдение
	Дом с приведениями			** **
22	Написание программы собранной	2	Обучающее	Наблюдение
23	модели. Дом с приведениями.	2	Обучающее	Наблюдение
23	Изучение принципа работы датчика акселерометр/гироскоп.	2	Обучающее	паолюдение
	Пространственные плоскости			
	х,у, z Репликатор			
24	Дистанционное управление с	2	Обучающее	Наблюдение
	помощью Bluetooth. Поворотных	_		Timetine Actinity
	механизм на основе сервопривода.			
	Багги трек			
25	Написание программы собранной	2	Обучающее	Наблюдение
	модели Багги трек			
26	Изучение работы датчика	2	Обучающее	Наблюдение
	наклона. Понятия «Масса» и			
	«Вес». Сортировщик по весу			
27	Написание программы собранной	2	Обучающее	Наблюдение
	модели. Сортировщик по весу			
28	Новогодний проект. Тема. Работа	2	Обучающее	Наблюдение
	над проектом (групповая)			
29	Новогодний проект. Работа над	2	Обучающее	Наблюдение
	проектом (групповая)			
30	Новогодний проект. Работа над	2	Обучающее	Наблюдение
	проектом (групповая)			
31	Новогодний проект. Работа над	2	Обучающее	Наблюдение
	проектом (групповая)			
32	Защита проекта	2	Защита	Наблюдение
			проекта	** -
33	Инструктаж по т.б.		Обучающее	Наблюдение
	Изучение работы датчика	2		
	магнитного поля. Запуск			
24	программы с обратным отсчетом		05-	11-6
34	Лабиринт Минотавра 2	2	Обучающее	Наблюдение
	Совместная работа Цветного			
	дисплея, инфракрасных датчиков			
	и датчика магнитного поля.			
	Дополнительная задача. Световая			
35	и звуковая индикация	2	Ogranovas	Побатология
36	Датчик огня. Дрон для МЧС Ресурфейсер Алгоритм движения	2	Обучающее Обучающее	Наблюдение Наблюдение
30	по черной линии.		Обучающее	паолюдение
	по черпои линии.	1		1

37	Ресурфейсер. Написание	2	Обучающее	Наблюдение
	программы. Соревнования			
38	Изучение датчика вибрации. Упругое соударение Корзина для	2	Обучающее	Наблюдение
	тренировки силы броска.			
39	Датчик температуры,	2	Обучающее	Наблюдение
	ограничители на основе			
	инфракрасных датчиков.			
	Зондовый термометр.			
40	Зондовый термометр. Написание программы	2	Обучающее	Наблюдение
41	Кривошипно-шатунный	2	Обучающее	Наблюдение
71	механизм	2	Обучающее	Паолюдение
42	Преобразование показаний	2	Обучающее	Наблюдение
	датчика акселерометра- гироскопа		,	, ,
	в звуковые волны.			
	Аксель- гитара			
43	Аксель-гитара. Написание	2	Обучающее	Наблюдение
73	программы	2	Обучающее	Паозподение
44	Работа с кодом. Редактирование	2	Обучающее	Наблюдение
	мелодий, преобразование частот		,	
	звучания в символьный вид.			
	Музыкальный автомат			
45	Стопоход Чебышева Робо-пес 1	2	Обучающее	Наблюдение
46	Принципы работы сложных	2	Обучающее	Наблюдение
40	механических соединений	2	Обучающее	Паолюдение
	Робо-пес 2			
47	Механическая подача рамок при	2	Обучающее	Наблюдение
	вибрационном воздействии			
	Автоматический рамкострел			
48	Автоматический рамкострел.	2	Обучающее	Наблюдение
	Написание программы			
49	Принцип работы светодиодов,	2	Обучающее	Наблюдение
.,	скорость света в среде.	-		Inding
	Освещение аквариума			
50	Понятие "спидометр".	2	Обучающее	Наблюдение
51	Принцип работы сенсорного	2	Обучающее	Наблюдение
31	экрана. Спидометр		Обучающее	Паолюдение
52	Процесс управления с помощью	2	Обучающее	Поблючания
32	Вluetooth. Бои роботов	2	Обучающее	Наблюдение
53	Угол наклона, строение и	2	Обучающее	Наблюдение
	функциональные возможности		обущощее	Пиозподение
	контроллера ТРЕКДУИНО.			
	Пизанская башня			
54	Наглядное представление	2	Обучающее	Наблюдение
JT	двоичной системы счисления.		Обучающее	Паолюдение
	Бинарные часы			
55	Устройство и функции датчика	2	Operatorias	Наблюдение
33	касания. Бинарные часы	\ \(\(\text{\sigma} \)	Обучающее	паолюдение
56	Виды роботов, состоящих на	2	Обучающее	Наблюдение
50	службе у человека, принципы		Обучающее	Паолюдение
	• • •			
	работы ИК датчика Робот-диагност			
57		2	06	1106
57	Понятия: "рычаг", "опора";	2	Обучающее	Наблюдение
	принцип работы TFT - экрана.			

	итого:	144		
	итого.	144		e
			занятие	Награждени
72	Итоговое занятие	2	Открытое	Наблюдение
			проекта	
/ 1	защита проскта	2	Защита	Паолюдение
71	Защита проекта	2	Обучающее	Наблюдение
70	Работа над проектом (индивидуальный)	2	Обучающее	Наблюдение
70	(индивидуальный)	2	06	1106
69	Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
60	(индивидуальный)		0.5	TY 6
68	Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
	(индивидуальный)			
67	Работа над проектом	2	Обучающее	Наблюдение
	Игровая приставка			
	датчик прикосновения			
66	Понятие " электрический ток",	2	Наблюдение	
	огня. Инкубатор		Обучающее	
	яйца, понятие "инкубатор", датчик		-	
65	Изучение химического расстояния	2	Обучающее	Наблюдение
	Рельсовый автобус	<u> </u>		
	постоянного тока.			
64	Принципы работы двигателей	2	Обучающее	Наблюдение
	Рельсовый автобус			
63	Изучение понятия "скорость".	2	Обучающее	Наблюдение
	(гироскоп). Головоломка			
	принципа работы датчика			
62	Понятие " плоскость", изучение	2	Обучающее	Наблюдение
	Проверка багажа			
	«металлоискатель».			
	«магнетизм», «магнитное поле»,			
	изучаются такие понятия как:			
	датчика магнитного поля,			
61	Основные принципы работы	2	Обучающее	Наблюдение
	Злая птичка			
	виды. варианты измерения.	-	o o y ranomee	Пазмодонно
60	Изучение понятия "угол", его	2	Обучающее	Наблюдение
	Игрушка- геометрика			
	зрения, датчик цвета.	_		Пиозподение
59	Основные задачи компьютерного	2	Обучающее	Наблюдение
	Сборщик космического мусора			
36	серводвигатель	2	Обучающее	Паолюдение
58	Виды космических роботов,	2	Обучающее	Наблюдение

6. МЕТОДИЧЕСКИЕ И ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

Методы и приёмы, используемые на занятиях:

- инструктаж (на первых занятиях по теме);
- тренинг (на занятиях по отработке навыка работы по определённым разделам и темам;
- тренировка (закрепление ранее полученных навыков)
- взаимооценка (на итоговых занятиях по разделам для определения результата деятельности);
- пример.

Дидактические средства: методическая литература.

Образовательные технологии:

- информационные,
- личностно-ориентированные,
- игровая,
- здоровьесберегающая,
- технология сотрудничества,

Формы подведения итогов реализации программы являются:

- Анализ выполненных работ. Общее обсуждение со всеми учащимися группы.
- Командные и личные соревнования. Результаты.
- Участие в соревнованиях различных уровней (районные, муниципальные, городские).
- По окончании первого и второго годов награждение лучших учащихся.

Формы фиксации результатов

- Диагностические карты. Входная диагностика-октябрь. Промежуточная диагностика январь. Итоговая диагностика апрель, по годам обучения (см приложение №1, №2)
- Информационная карта «Определение уровня развития личностных качеств учащихся» (см приложение №3)
- Учёт достижений учащихся (участие в соревнованиях),
- Анкета для учащихся «Изучение интереса к занятиям у учащихся объединения» (приложение №5)
- Анкета для родителей «Отношение родительской общественности к качеству образовательных услуг и степень удовлетворенности образовательным процессом в объединении» (см. приложение №6)
- Фотографии учащихся на занятиях, соревнованиях, и т.п.

Требования к проведению контроля

Систематичность,

Объёмность,

Дифференцированный подход, учитывающий особенности учебного курса

6.1. ЛИТЕРАТУРА

Список литературы для педагога:

- Автоматизированные устройства. ПервоРобот. Книга для учителя. К книге прилагается компакт-диск с видеофильмами, открывающими занятия по теме. LEGO Group, перевод ИНТ, – 134 с., илл.
- Безбородова Т.В. «Первые шаги в геометрии», М.: «Просвещение», 2009
- Беспалько В.П. Основы теории педагогических систем. Воронеж: изд-во воронежского университета, 2002 г.
- Возобновляемые источники энергии. Книга для учителя. LEGO Group, перевод ИНТ, -122 с., илл.
- Волкова С.В. «Конструирование», М: «Просвещение», 2010г.
- Индустрия развлечений. ПервоРобот. Книга для учителя и сборник проектов. LEGO Group, перевод ИНТ, 87 с., илл.
- Комплект методических материалов «Перворобот». Институт новых технологий.
- Перебаскин А.В. Бахметьев А.А. Маркировка электронных компонентов. М: Додэка-XXI, 2003.
- Поташник М. М. Управление развитием школы М.: Знание, 2001 г.
- Технология и информатика: проекты и задания. ПервоРобот. Книга для учителя. М:ИНТ. 80 с.
- Технология и физика. Книга для учителя. LEGO Educational/ Перевод на русский ИНТ
- Тришина С. В. Информационная компетентность как педагогическая категория [Электронный ресурс]. ИНТЕРНЕТ-ЖУРНАЛ «ЭЙДОС» www.eidos.ru.
- Хуторской А.В. Современная дидактика. М., 2001
- Филиппов С.А. Робототехника для детей и родителей. СПб: Наука, 2010
- Чехлова А. В., Якушкин П. А. «Конструкторы LEGO DAKTA в курсе информационных технологий. Введение в робототехнику». М.: ИНТ, 2001 г.

Список литературы для обучающихся:

- Александр Барсуков. Кто есть кто в робототехники. М., 2005 г.
- Крайнев А.Ф. Первое путешествие в царство машин. М., 2007 г.
- Макаров И.М., Топчеев Ю.И. Робототехника. История и перспективы. М., 2003г.
- Рыкова Е. А. Lego-Лаборатория (Lego Control Lab). Учебно-методическое пособие. СПб, 2000г.

Интернет- ресурсы:

- http://a-robotov.ru/ Академия роботов. Сеть клубов робототехники для детей.
 [Электронный ресурс] Режим доступа. URL: http:// http://a-robotov.ru/ (дата обращения 17.05.20)
- http://www.prorobot.ru/ Роботы лего и робототехника. [Электронный ресурс] Режим доступа. URL: http://www.prorobot.ru/ (дата обращения 17.05.20)
- http://www.robotolab.ru/ Лаборатория Робототехники в сетевом формате. [Электронный ресурс] Режим доступа. URL: http://www.prorobot.ru/ (дата обращения 17.05.20)

6.2. ПРИЛОЖЕНИЯ

Приложение №1

Диагностика результативности освоения программы 1 год обучения Наименование объединения «РобоТор» Педагог: Живилов Геннадий Витальевич

входная/промежуточная / итоговая Группа № Вид диагностики Год обучения 1 Группа

		<u>т од ооу к</u>	U1111/1 1	1 pymna	312	
No		Ф.И.	Конструирование	Работа над	Защита проекта	
$\Pi \backslash \Pi$	обуч	ающегося	по образцу	проектом		
1						
2						
3						
4						Средний
5						показатель
6						результативности Программы
7						Tip of parametr
8						
9						
10						
11						
12						
13						
14						
15						
15ч —		Итог в %	Высокий			
1ч —	6,6%		Средний			
			Низкий			

	 В – высокий уро 	вень	овень Н – низкий уровень
Уровень	Конструирование	Работа над проектом	Защита проекта
	по образцу		
Высокий	Свободное самостоятельное конструирование по образцу (в рамках программы, знакомый робот)	Полностью самостоятельная работа над проектом	Тема раскрыта полностью, хорошая правильная подача (знание материала, умение говорить, держаться на публике), чёткие и правильные ответы на задаваемые вопросы по теме
Средний	Конструирование с помощью педагога (теория)	Подготовка проекта с помощью педагога (теория)	Тема раскрыта полностью, скован в я подача (знание материала, умение говорить, держаться на публике), правильные ответы на задаваемые вопросы по теме
Низкий	Конструирование с помощью педагога (теория, практика)	Подготовка проекта с помощью педагога (теория и практика)	Тема раскрыта не полностью, скован в я подача (знание материала, умение говорить, держаться на публике), ответы на вопросы не правильные, или их нет

Диагностика результативности освоения программы 2 год обучения

Наименование объединения «РобоТор»

Педагог_Живилов Геннадий _Витальевич

 Вид диагностики
 входная/промежуточная / итоговая

 Год обучения
 2
 Группа
 №

№	(Ф.И.	Разработка	Работа над	Защита	
Π/Π	обуча	нощегося	простейшего	проектом	проекта	
			робота			
1						
2						
3						Средний
4						показатель
5						результативности
6						Программы
7						
8						
9						
10						
11						
12						
13						
14						
15						
15ч -	- 100%	Итог в %	Высокий			
1ч -	- 6,6%		Средний			
			Низкий			

В – высокий уровень

С – средний уровень

Н – низкий уровень

Уровень	Разработка простейшего робота	Работа над проектом	Защита проекта
Высокий	Свободное самостоятельное разработка и конструирование по заданию педагога	Полностью самостоятельная работа над проектом	Тема раскрыта полностью, хорошая правильная подача (знание материала, умение говорить, держаться на публике), чёткие и правильные ответы на задаваемые вопросы по теме
Средний	Разработка и конструирование с помощью педагога (теория)	Подготовка проекта с помощью педагога (теория)	Тема раскрыта полностью, скован в я подача (знание материала, умение говорить, держаться на публике), правильные ответы на задаваемые вопросы по теме
Низкий	Разработка и конструирование с помощью педагога (теория, практика)	Подготовка проекта с помощью педагога (теория и практика)	Тема раскрыта не полностью, скован в я подача (знание материала, умение говорить, держаться на публ-е), отв. на вопросы не правильные, или их нет

Таблица исследования уровня социализации ½ год обучения

Наименование объединения «РобоТор»

Педагог: _Живилов Геннадий _Витальевич

Вид диагностики входная/промежуточная /итоговая

Год обучения Группа №

No	Ф.И. уч	нащегося	Коммуник	абельность	Внимание	Память	
$\Pi \backslash \Pi$							
1							
2							
3							
4							~
5							Средний
6							показатель
7							результативности Программы
8							Программы
9							
10							
11							
12							
13							
14							
15				T			
	- 100%	Итог в %	Высокий				
1ч-	- 6,6%		Средний				
			Низкий				

В – высокий уровень

С – средний уровень

Н – низкий урове

Анкета для учащихся в творческих объединениях

Дорогой друг!

Нам, педагогам, очень важно знать, с какими интересами, мечтами, желаниями ты пришёл в это объединение.

Ответь, пожалуйста, что привело тебя в данный коллектив?

Ознакомься с предложенными вопросами, отметь их цифрами 1, 2, 3 и т. д., начиная с наиболее значимых для тебя:

	Надежда заняться любимым делом
	Желание узнать что-то новое, интересное
	Надежда найти новых друзей
	Надежда на то, что занятия помогут лучше понять самого себя
	Желание узнать о том, что не изучают в школе
учебе	Надежда на то, что занятия в коллективе помогут преодолеть трудности в
лрофе	Надежда на то, что занятия в коллективе помогут в будущем приобрести интересную ссию
	Надежда на то, что занятия в коллективе помогут исправить имеющиеся недостатки
	Желание провести свободное время с пользой

Спасибо!

Анкета для родителей

Уважаемые родители!

Мы приглашаем вас принять участие в исследовании, результаты которого позволят в дальнейшем более квалифицированно и с большей пользой для Вашего ребёнка решать вопросы образования и воспитания.

Что послужило основанием выбора коллектива для Вашего ребёнка?

Ознакомьтесь с предложенным перечнем возможных мотивов, отметьте их цифрами 1, 2, 3 и т. д., начиная, с наиболее значимых для Вас:

Желание ребёнка заняться любимым делом

Желание развить способности ребёнка

Желание дать ребёнку разностороннее образование

Желание занять свободное время ребёнка

Желание найти ребёнку интересных друзей среди детей, посещающих данный коллектив

Надежда на то, что занятия в коллективе помогут ребёнку в учёбе в школе

Желание подготовить ребёнка к выбору профессии

Надежда на то, что занятия в коллективе помогут ребенку преодолеть его недостатки: научат общаться со сверстниками, сформируют трудовые и учебные навыки, разовьют интересы

Желание дополнить образование ребёнка областями знаний вне школьной программы

Спасибо!

Что еще, напишите: